

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2018-148503
(P2018-148503A)

(43) 公開日 平成30年9月20日(2018.9.20)

(51) Int. Cl. F I テーマコード(参考)
H04L 9/12 (2006.01) H04L 9/00 631 5J104

審査請求 未請求 請求項の数 10 O L (全 16 頁)

(21) 出願番号 特願2017-44373 (P2017-44373)
(22) 出願日 平成29年3月8日(2017.3.8)

(71) 出願人 000003078
株式会社東芝
東京都港区芝浦一丁目1番1号
(74) 代理人 110002147
特許業務法人酒井国際特許事務所
(72) 発明者 土井 一右
東京都港区芝浦一丁目1番1号 株式会社東芝内
(72) 発明者 谷澤 佳道
東京都港区芝浦一丁目1番1号 株式会社東芝内
Fターム(参考) 5J104 AA05 AA16 AA28 AA29 EA16

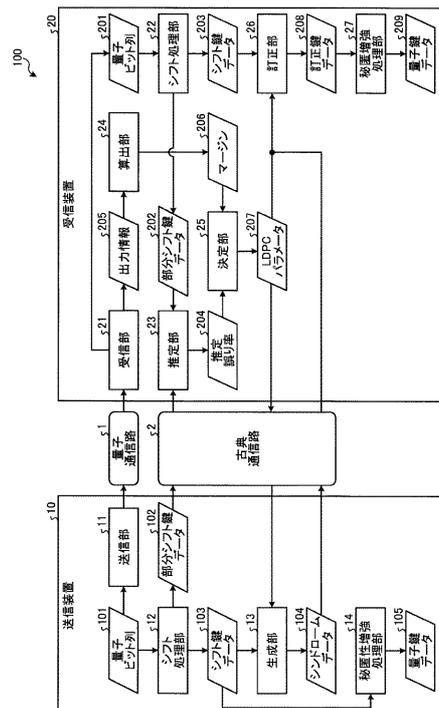
(54) 【発明の名称】 量子通信装置、量子通信システム及び量子通信方法

(57) 【要約】

【課題】 誤り訂正処理の設定情報をより適切に決定する。

【解決手段】 実施形態の量子通信装置は、受信部とシフト処理部と決定部と生成部とを備える。受信部は、光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現された量子ビットを、送信装置から量子通信路を介して受信し、受信した複数の量子ビットから成る量子ビット列を取得する。シフト処理部は、複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で量子ビット列を参照して第1シフト鍵データを取得するシフト処理を行う。決定部は、第1シフト鍵データの推定誤り率と、推定誤り率のマージンとから、第1シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する。訂正部は、設定情報を使用して、誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する。

【選択図】 図2



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現された量子ビットを、送信装置から量子通信路を介して受信し、受信した複数の前記量子ビットから成る量子ビット列を取得する受信部と、

前記複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で前記量子ビット列を参照して第 1 シフト鍵データを取得するシフト処理を行うシフト処理部と、

前記第 1 シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第 1 シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する決定部と、

前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する訂正部と、

を備える量子通信装置。

10

【請求項 2】

前記第 1 シフト鍵データに含まれる第 1 部分シフト鍵データと、前記送信装置の前記シフト処理により得られた第 2 シフト鍵データに含まれる第 2 部分シフト鍵データとを比較することにより得られた誤り率により、前記推定誤り率を推定する推定部、

を更に備える請求項 1 に記載の量子通信装置。

【請求項 3】

前記訂正部は、前記第 1 シフト鍵データに含まれる第 1 部分シフト鍵データに、前記誤り訂正処理を行うことにより、部分訂正鍵データを生成し、

前記部分訂正鍵データと、前記第 1 部分シフト鍵データとを比較することにより得られた誤り率により、前記推定誤り率を推定する推定部、

を更に備える請求項 1 に記載の量子通信装置。

20

【請求項 4】

前回の前記シフト処理により取得された前記第 1 シフト鍵データと、前回の前記誤り訂正処理により生成された前記訂正鍵データとを比較することにより得られた誤り率により、前記推定誤り率を推定する推定部、

を更に備える請求項 1 に記載の量子通信装置。

【請求項 5】

前記決定部は、前記受信部に使用される光学系機器の出力情報に基づいて前記マージンを決定する、

請求項 1 に記載の量子通信装置。

30

【請求項 6】

前記光学系機器は、偏光調整器であり、

前記偏光調整器の出力電圧の変動量に基づいて前記マージンを算出する算出部、

を更に備える請求項 5 に記載の量子通信装置。

【請求項 7】

前記光学系機器は、ファイバーストレッチャーであり、

前記ファイバーストレッチャーの出力電圧の変動量に基づいて前記マージンを算出する算出部、

を更に備える請求項 5 に記載の量子通信装置。

40

【請求項 8】

前記光学系機器は、光学検出器であり、

前記光学検出器の検出ゲート調整信号の変動量に基づいて前記マージンを算出する算出部、

を更に備える請求項 5 に記載の量子通信装置。

【請求項 9】

送信装置と受信装置とが量子通信路を介して接続された量子通信システムであって、

前記受信装置は、

光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現された量子ビットを、

50

前記送信装置から前記量子通信路を介して受信し、受信した複数の前記量子ビットから成る量子ビット列を取得する受信部と、

前記複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で前記量子ビット列を参照して第1シフト鍵データを取得するシフト処理を行うシフト処理部と、

前記第1シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第1シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する決定部と、

前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する訂正部と、

を備える量子通信システム。

【請求項10】

光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現された量子ビットを、送信装置から量子通信路を介して受信し、受信した複数の前記量子ビットから成る量子ビット列を取得するステップと、

前記複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で前記量子ビット列を参照して第1シフト鍵データを取得するシフト処理を行うステップと、

前記第1シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第1シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定するステップと、

前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成するステップと、

を含む量子通信方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明の実施形態は量子通信装置、量子通信システム及び量子通信方法に関する。

【背景技術】

【0002】

LDPC (Low Density Parity Check) 符号は、情報伝送レートの理論上の限界値であるシャノン限界に非常に近い誤り訂正能力を持つ誤り訂正符号として注目を集めている。そのため、通信及びストレージシステム等の分野では、LDPC復号器をハードウェアとして実装すること等の検討が盛んに行われている。

【先行技術文献】

【非特許文献】

【0003】

【非特許文献1】 " High speed and adaptable error correction for megabit/s rate quantum key distribution ", A. R. Dixon et al, Scientific Reports 4, 2014

【非特許文献2】 " Continuous operation of high bit rate quantum key distribution ", A. R. Dixon et al, APPLIED PHYSICS LETTERS 96, 161102 (2010)

【非特許文献3】 " Stability of high bit rate quantum key distribution on installed fiber ", A. R. Dixon et al, OPTICS EXPRESS 16339 Vol. 20, No. 15 (2012)

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0004】

しかしながら従来の技術では、誤り訂正処理の設定情報をより適切に決定することが難しかった。本発明が解決しようとする課題は、誤り訂正処理の設定情報をより適切に決定

10

20

30

40

50

することができる量子通信装置、量子通信システム及び量子通信方法を提供することである。

【課題を解決するための手段】

【0005】

実施形態の量子通信装置は、受信部とシフト処理部と決定部と生成部とを備える。受信部は、光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現された量子ビットを、送信装置から量子通信路を介して受信し、受信した複数の前記量子ビットから成る量子ビット列を取得する。シフト処理部は、前記複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で前記量子ビット列を参照して第1シフト鍵データを取得するシフト処理を行う。決定部は、前記第1シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第1シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する。訂正部は、前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する。

10

【図面の簡単な説明】

【0006】

【図1】第1実施形態の量子通信システムの装置構成の例を示す図。

【図2】第1実施形態の量子通信システムの機能構成の例を示す図。

【図3】第1実施形態の受信部のハードウェア構成の例を示す図。

【図4】第1実施形態の算出部の機能構成の例を示す図。

【図5】第1実施形態のLDPCパラメータの例を示す図。

20

【図6】第2実施形態の量子通信システムの機能構成の例を示す図。

【図7】第3実施形態の量子通信システムの機能構成の例を示す図。

【図8】第1～第3実施形態の送信装置及び受信装置の主要部のハードウェア構成の例を示す図。

【発明を実施するための形態】

【0007】

以下に添付図面を参照して、量子通信装置、量子通信システム及び量子通信方法の実施形態を詳細に説明する。

【0008】

(第1実施形態)

30

はじめに第1実施形態について説明する。

【0009】

[装置構成の例]

図1は第1実施形態の量子通信システム100の装置構成の例を示す図である。第1実施形態の量子通信システム100は、2つの量子通信装置(送信装置10及び受信装置20)を備える。送信装置10は、量子ビットを示す光子を連続的に受信装置20に送信する。なお第1実施形態では、説明の便宜上、光子を送信する側の装置を送信装置10と呼ぶが、送信装置10が光子を受信する機能を有していてもよい。同様に、受信装置20が光子を送信する機能を有していてもよい。

【0010】

40

送信装置10及び受信装置20は、量子鍵データを使用して、暗号データを送受信する。量子鍵データの生成方法の詳細については、図2を参照して説明する。

【0011】

[機能構成の例]

図2は第1実施形態の量子通信システム100の機能構成の例を示す図である。第1実施形態の量子通信システム100は、送信装置10及び受信装置20を備える。

【0012】

送信装置10及び受信装置20は、量子通信路1を介して接続されている。量子通信路1は、量子ビットを示す光子を送受信する光ファイバーである。量子通信路1は、1光子という非常に微弱な光を送受信するため、外乱の影響を受けやすい。

50

【 0 0 1 3 】

また、送信装置 1 0 及び受信装置 2 0 は、古典通信路 2 を介して接続されている。古典通信路 2 は、量子鍵データ 1 0 5 (2 0 9) を生成するための制御情報を送受信する。図 2 の例では、制御情報は、例えば部分シフト鍵データ 1 0 2、LDPC パラメータ 2 0 7 及びシンドロームデータ 1 0 4 等である。古典通信路 2 は、有線であっても無線であってもよく、また有線及び無線を組み合わせて実現してもよい。

【 0 0 1 4 】

送信装置 1 0 は、送信部 1 1、シフト処理部 1 2、生成部 1 3 及び秘匿性増強処理部 1 4 を備える。

【 0 0 1 5 】

受信装置 2 0 は、受信部 2 1、シフト処理部 2 2、推定部 2 3、算出部 2 4、決定部 2 5、訂正部 2 6 及び秘匿性増強処理部 2 7 を備える。

【 0 0 1 6 】

送信部 1 1 は、量子ビット列 1 0 1 を、量子通信路 1 を介して、受信部 2 1 に送信する。量子ビット列 1 0 1 を構成する量子ビットは、光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現される。基底には、例えば光子の偏光及び位相等が利用される。

【 0 0 1 7 】

受信部 2 1 は、量子ビット列 1 0 1 を、送信部 1 1 から量子通信路 1 を介して受信することにより、量子ビット列 2 0 1 を取得する。また、受信部 2 1 は、量子ビット列 2 0 1 の取得処理に使用された光学系機器の出力情報 2 0 5 を、算出部 2 4 に入力する。出力情報 2 0 5 の詳細は、図 3 を参照して後述する。

【 0 0 1 8 】

シフト (S i f t) 処理部 2 2 は、複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で量子ビット列 2 0 1 を参照してシフト鍵データ 2 0 3 (第 1 シフト鍵データ) を取得するシフト処理を行う。そしてシフト処理部 2 2 は、シフト鍵データ 2 0 3 を訂正部 2 6 に入力する。また、シフト処理部 2 2 は、シフト鍵データ 2 0 3 に含まれる部分シフト鍵データ 2 0 2 を、推定部 2 3 に入力する。部分シフト鍵データ 2 0 2 は、シフト鍵データ 2 0 3 に含まれる所定の長さのビット列である。

【 0 0 1 9 】

一方、送信装置 1 0 のシフト処理部 1 2 は、量子ビット列 1 0 1 にシフト処理を行うことにより、シフト鍵データ 1 0 3 を取得する。そしてシフト処理部 1 2 は、シフト鍵データ 1 0 3 を生成部 1 3 及び秘匿性増強処理部 1 4 に入力する。また、シフト処理部 1 2 は、シフト鍵データ 1 0 3 に含まれる部分シフト鍵データ 1 0 2 (第 2 部分シフト鍵データ) を、古典通信路 2 を介して、推定部 2 3 に送信する。部分シフト鍵データ 1 0 2 は、シフト鍵データ 1 0 3 に含まれる所定の長さのビット列である。

【 0 0 2 0 】

推定部 2 3 は、送信装置 1 0 のシフト処理部 1 2 から、部分シフト鍵データ 1 0 2 を受信し、シフト処理部 2 2 から、部分シフト鍵データ 2 0 2 を受け付ける。推定部 2 3 は、部分シフト鍵データ 1 0 2 と部分シフト鍵データ 2 0 2 とを比較することにより、部分シフト鍵データ 2 0 2 の誤りビットの位置情報を特定する。推定部 2 3 は、誤りビットの位置情報と、部分シフト鍵データ 2 0 2 のビット数から得られた部分シフト鍵データ 2 0 2 の誤り率により、シフト鍵データ 2 0 3 の推定誤り率 2 0 4 を推定する。そして推定部 2 3 は、推定誤り率 2 0 4 を決定部 2 5 に入力する。

【 0 0 2 1 】

また、算出部 2 4 は、受信部 2 1 から出力情報 2 0 5 を受け付けると、当該出力情報 2 0 5 に応じて、推定誤り率 2 0 4 のマージン 2 0 6 を算出する。マージン 2 0 6 の算出処理の詳細は、図 4 を参照して後述する。算出部 2 4 は、マージン 2 0 6 を決定部 2 5 に入力する。

【 0 0 2 2 】

決定部 2 5 は、推定部 2 3 から推定誤り率 2 0 4 を受け付け、算出部 2 4 からマージン

10

20

30

40

50

206を受け付ける。決定部25は、推定誤り率204とマージン206とから、シフト鍵データ203の誤り訂正処理の設定情報を決定する。設定情報は任意でよい。第1実施形態の説明では、設定情報はLDPCパラメータ207である。LDPCパラメータ207の例、及び、LDPCパラメータ207の決定方法の詳細は、図5を参照して後述する。決定部25は、LDPCパラメータ207を訂正部26に入力する。また決定部25は、LDPCパラメータ207を、古典通信路2を介して、送信装置10の生成部13に送信する。

【0023】

送信装置10の生成部13は、受信装置20の決定部25からLDPCパラメータ207を受信し、シフト処理部12からシフト鍵データ103を受け付ける。生成部13は、LDPCパラメータ207を使用して、シフト鍵データ103からシンドロームデータ104を生成する。そして生成部13は、シンドロームデータ104を、古典通信路2を介して、受信装置20の訂正部26に送信する。

10

【0024】

受信装置20の訂正部26は、送信装置10の生成部13から、シンドロームデータ104を受信し、決定部25から、LDPCパラメータ207を受け付け、シフト処理部22から、シフト鍵データ203を受け付ける。訂正部26は、シンドロームデータ104及びLDPCパラメータ207を使用して、シフト鍵データ203に誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データ208を生成する。そして訂正部26は、訂正鍵データ208を秘匿性増強処理部27に入力する。

20

【0025】

秘匿性増強処理部27は、訂正部26から、訂正鍵データ208を受け付けると、当該訂正鍵データ208に秘匿性増強処理を行うことにより、量子鍵データ209を生成する。秘匿性増強処理は、訂正鍵データ208を圧縮して、量子鍵データ209を生成することにより、当該量子鍵データ209の秘匿性を高める処理である。

【0026】

一方、送信装置10の秘匿性増強処理部14は、シフト処理部12から、シフト鍵データ103を受け付けると、当該シフト鍵データ103に秘匿性増強処理を行うことにより、量子鍵データ209と同一の量子鍵データ105を生成する。

【0027】

次に図3を参照して、受信部21に使用される光学系機器の出力情報205の詳細について説明する。

30

【0028】

図3は第1実施形態の受信部21のハードウェア構成の例を示す図である。第1実施形態の受信部21は、偏光調整器221、マッハツェンダ干渉計222及び光学検出器223により実現される。マッハツェンダ干渉計222は、ファイバーストレッチャー224及び位相変調器225を備える。

【0029】

量子暗号通信が不安定になる要因として、送信装置10と受信装置20とをつなぐ光ファイバー（量子通信路1）の偏光特性の変化、位相特性の変化、及び、光子の到着時間のずれの3つが考えられる。偏光特性の変化、及び、光子の到着時間のずれは、光ファイバー敷設区間の温度等の外的環境の変化によって引き起こされる。位相特性の変化は、光ファイバーのパス長の変化によって引き起こされる。光ファイバーのパス長の変化は、送信装置10及び受信装置20が設置されている部屋の温度等の変化により生じる。光ファイバーの偏光特性の変化、光ファイバーの位相特性の変化、及び、光子の到着時間のずれが生じると、量子通信路1の誤り率が上昇する。

40

【0030】

偏光調整器221は、光ファイバーの偏光特性の変化を補償するため、光ファイバーの偏光を調整する。ファイバーストレッチャー224は、光ファイバーの位相特性の変化を補償するため、光ファイバーのパス長を調整する。位相変調器225は、送信装置10で

50

変調された光子の位相を復調する。光学検出器 2 2 3 は、光子の検出ゲートを調整して光子の到着時間のずれを補償しながら、光子を検出し、複数の量子ビット列 2 0 1 を取得する。

【 0 0 3 1 】

出力情報 2 0 5 は、偏光調整器 2 2 1 の出力電圧 2 3 1、ファイバーストレッチャー 2 2 4 の出力電圧 2 3 2、及び、検出ゲート調整信号 2 3 3 を含む。偏光調整器 2 2 1 の出力電圧 2 3 1 は、光ファイバーの偏光を調整する制御に使用された電圧である。ファイバーストレッチャー 2 2 4 の出力電圧 2 3 2 は、光ファイバーのパス長を調整する制御に使用された電圧である。検出ゲート調整信号 2 2 3 は、光子の検出ゲートを調整する制御に使用された電圧である。

10

【 0 0 3 2 】

次に図 4 を参照して、マージン 2 0 6 の算出処理の詳細について説明する。

【 0 0 3 3 】

図 4 は第 1 実施形態の算出部 2 4 の機能構成の例を示す図である。第 1 実施形態の算出部 2 4 は、変動量算出部 2 4 1 及びマージン決定部 2 4 2 を備える。

【 0 0 3 4 】

偏光調整器 2 2 1 の出力電圧 2 3 1 の変動、及び、検出ゲート調整信号 2 3 3 の変動は、光ファイバー（量子通信路 1）の偏光特性の変動、及び、光子の到着時間のずれの変動に対応している。よって、偏光調整器 2 2 1 の出力電圧 2 3 1 の変動、及び、検出ゲート調整信号 2 3 3 の変動が大きいほど、量子通信路 1 は不安定な状態になっている。

20

【 0 0 3 5 】

また、ファイバーストレッチャー 2 2 4 の出力電圧 2 3 2 の変動は、光ファイバー（量子通信路 1）の位相特性の変動に対応している。ファイバーストレッチャー 2 2 4 の出力電圧 2 3 2 の変動が大きいほど、量子通信路 1 は不安定な状態になっている。

【 0 0 3 6 】

まとめると、出力情報 2 0 5（出力電圧 2 3 1、出力電圧 2 3 2 及び検出ゲート調整信号 2 3 3）の変動が大きいほど、量子通信路 1 の状態は不安定になっている。

【 0 0 3 7 】

変動量算出部 2 4 1 は、受信部 2 1 から、出力情報 2 0 5 を受け付けると、出力情報 2 0 5 に含まれる出力電圧 2 3 1、出力電圧 2 3 2 及び検出ゲート調整信号 2 3 3 それぞれの変動量 2 3 4 を算出する。変動量 2 3 4 は、例えば単位時間あたりの変動の絶対値を累積した量である。変動量算出部 2 4 1 は、変動量 2 3 4 をマージン決定部 2 4 2 に入力する。

30

【 0 0 3 8 】

マージン決定部 2 4 2 は、変動量算出部 2 4 1 から変動量 2 3 4 を受け付けると、当該変動量 2 3 4 に基づいてマージン 2 0 6 を決定する。

【 0 0 3 9 】

マージン決定部 2 4 2 は、例えば変動量 2 3 4 が、偏光調整器 2 2 1 の出力電圧 2 3 1 の変動量である場合、変動量 2 3 4 と、偏光調整器 2 2 1 で定められている電圧の最大変動幅との割合に応じて、マージン 2 0 6 を決定する。具体的には、マージン決定部 2 4 2 は、例えば 1 分あたりの変動量 2 3 4 が最大変動幅の 5 % 以下の場合、マージン 2 0 6 を 5 % に決定する。また例えば、マージン決定部 2 4 2 は、1 分あたりの変動量 2 3 4 が最大変動幅の 5 % ~ 1 0 % の場合、マージン 2 0 6 を 1 0 % に決定する。また例えば、マージン決定部 2 4 2 は、1 分あたりの変動量 2 3 4 が最大変動幅の 1 0 % ~ 1 5 % の場合、マージン 2 0 6 を 1 5 % に決定する。また例えば、マージン決定部 2 4 2 は、1 分あたりの変動量 2 3 4 が最大変動幅の 2 0 % を超える場合、マージン 2 0 6 を 2 0 % に決定する。

40

【 0 0 4 0 】

また例えば、マージン決定部 2 4 2 は、変動量 2 3 4 が、ファイバーストレッチャー 2 2 4 の出力電圧 2 3 2 の変動量である場合、変動量 2 3 4 と、ファイバーストレッチャー

50

224で定められている電圧の最大変動幅との割合に応じて、マージン206を決定する。

【0041】

また例えば、マージン決定部242は、変動量234が、検出ゲート調整信号233の変動量である場合、変動量234と光学検出器223の検出ゲート信号の駆動周期との割合に応じてマージン206を決定する。

【0042】

次に図5を参照して、LDPCパラメータ207の例、及び、LDPCパラメータ207の決定方法の詳細について説明する。

【0043】

図5は第1実施形態のLDPCパラメータ207の例を示す図である。図5の例は、LDPCパラメータ207が、LDPC符号の符号化率である場合を示す。決定部25は、設定誤り率に応じて符号化率(LDPCパラメータ207)を決定する。設定誤り率は、推定誤り率204及びマージン206から算出される。決定部25は、例えば推定誤り率204が2%であり、マージン206が20%である場合、設定誤り率を2.4%(=2×1.2)に決定する。決定部25は、例えば図5に示すテーブル情報を使用して、設定誤り率から、符号化率(LDPCパラメータ207)を決定する。

【0044】

以上、説明したように、第1実施形態の受信装置20(量子通信装置)では、受信部21が、光子の量子状態を利用した複数の基底のうち一の基底により表現された量子ビットを、送信装置10から量子通信路1を介して受信し、受信した複数の量子ビットから成る量子ビット列201を取得する。シフト処理部22が、複数の基底からランダムに選択した参照基底により、所定のビット列単位で量子ビット列201を参照してシフト鍵データ203(第1シフト鍵データ)を取得するシフト処理を行う。決定部25が、シフト鍵データ203の推定誤り率204と、推定誤り率204のマージン206とから、シフト鍵データ203の誤り訂正処理の設定情報(LDPCパラメータ207)を決定する。そして訂正部26が、設定情報を使用して、誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データ208を生成する。

【0045】

量子暗号通信の誤り訂正処理では、シンδροームデータ104を古典通信路2経由で転送する必要がある。シンδροームデータ104はシフト鍵データ103に関連する情報であるため、古典通信路2に潜んでいる可能性のある盗聴者にできるだけ知られないようにする必要がある。よって、シフト鍵データ203の訂正が可能であり、かつ、シンδροームデータ104の転送量が最小となるLDPCパラメータ207を決定することが理想である。しかしながら、シフト鍵データ203の誤り率に影響を及ぼす量子通信路1は、外乱の影響を受けやすいので、量子通信路1の状態は不安定である。また、訂正対象となるシフト鍵データ203の誤り率の真値(正しい誤り率)は、実際に訂正処理をする前はわからない。訂正対象となるシフト鍵データ203の誤り率の真値に対応したLDPCパラメータ207を決定することが理想である。

【0046】

第1実施形態の受信装置20(量子通信装置)では、算出部24が、光学系機器の振る舞いを示す出力情報205からマージン206を算出する。すなわち、第1実施形態の受信装置20(量子通信装置)は、出力情報205から算出されたマージン206により、量子通信路1の状態を予測する。そして決定部25が、当該マージン206と推定誤り率204とを考慮して設定情報(LDPCパラメータ207)を決定する。これにより第1実施形態の量子通信システム100によれば、誤り訂正処理の設定情報をより適切に決定することができる。

【0047】

(第2実施形態)

次に第2実施形態について説明する。第2実施形態の説明では、第1実施形態と同様の

10

20

30

40

50

説明については省略し、第1実施形態と異なる箇所について説明する。第2実施形態では、推定誤り率204の推定方法が第1実施形態と異なる。

【0048】

[機能構成の例]

図6は第2実施形態の量子通信システム100の機能構成の例を示す図である。第2実施形態の量子通信システム100は、送信装置10及び受信装置20を備える。

【0049】

送信装置10は、送信部11、シフト処理部12、生成部13a、生成部13b及び秘匿性増強処理部14を備える。

【0050】

受信装置20は、受信部21、シフト処理部22、推定部23、算出部24、決定部25、訂正部26a、訂正部26b及び秘匿性増強処理部27を備える。

【0051】

送信装置10のシフト処理部12は、第1実施形態と同様にして、量子ビット列101から、部分シフト鍵データ102及びシフト鍵データ103を取得する。シフト処理部12は、部分シフト鍵データ102を生成部13aに入力し、シフト鍵データ103を生成部13bに入力する。

【0052】

なお第2実施形態では、部分シフト鍵データ102は、受信装置20に送信されない。そのため部分シフト鍵データ102を、秘匿性増強処理の対象として使用されるシフト鍵データ103に含めてもよい。

【0053】

生成部13aは、シフト処理部12から、部分シフト鍵データ102を受け付けると、当該部分シフト鍵データ102から部分シンドロームデータ106を生成する。そして生成部13aは、部分シンドロームデータ106を、古典通信路2を介して、受信装置20の訂正部26aに送信する。

【0054】

生成部13bの動作は、第1実施形態の生成部13と同じなので、説明を省略する。

【0055】

受信装置20の訂正部26aは、送信装置10の生成部13aから、部分シンドロームデータ106を受信し、シフト処理部22から部分シフト鍵データ202を受け付ける。訂正部26aは、部分シンドロームデータ106を使用して、部分シフト鍵データ202（第1部分シフト鍵データ）に、誤り訂正処理を行うことにより、部分訂正鍵データ210を生成する。そして訂正部26aは、部分訂正鍵データ210を推定部23に入力する。

【0056】

なお第2実施形態では、部分シフト鍵データ102は、受信装置20に送信されない。そのため部分シフト鍵データ102に対応する部分シフト鍵データ202から生成された部分訂正鍵データ210を、秘匿性増強処理の対象として使用される訂正鍵データ208に含めてもよい。

【0057】

推定部23は、シフト処理部22から、部分シフト鍵データ202を受け付け、訂正部26aから、部分訂正鍵データ210を受け付ける。推定部23は、部分訂正鍵データ210と、部分シフト鍵データ202（第1部分シフト鍵データ）とを比較することにより得られた誤りビットの位置情報に基づいて、シフト鍵データ203の推定誤り率204を推定する。

【0058】

訂正部26bの動作は、第1実施形態の訂正部26と同じなので、説明を省略する。

【0059】

なお上述の生成部13a及び13bは、1つの生成部として実現されていてもよい。同

10

20

30

40

50

様に、上述の訂正部 2 6 a 及び 2 6 b は、1 つの訂正部として実現されていてもよい。

【 0 0 6 0 】

以上、説明したように、第 2 実施形態の量子通信システム 1 0 0 によれば、第 1 実施形態の場合と同様に、誤り訂正処理の設定情報をより適切に決定することができる。

【 0 0 6 1 】

(第 3 実施形態)

次に第 3 実施形態について説明する。第 3 実施形態の説明では、第 1 実施形態と同様の説明については省略し、第 1 実施形態と異なる箇所について説明する。第 3 実施形態では、推定誤り率 2 0 4 の推定方法が第 1 実施形態と異なる。

【 0 0 6 2 】

[機能構成の例]

図 7 は第 3 実施形態の量子通信システム 1 0 0 の機能構成の例を示す図である。第 3 実施形態の量子通信システム 1 0 0 は、送信装置 1 0 及び受信装置 2 0 を備える。

【 0 0 6 3 】

送信装置 1 0 は、送信部 1 1、シフト処理部 1 2、生成部 1 3 及び秘匿性増強処理部 1 4 を備える。

【 0 0 6 4 】

受信装置 2 0 は、受信部 2 1、シフト処理部 2 2、推定部 2 3、算出部 2 4、決定部 2 5、訂正部 2 6 及び秘匿性増強処理部 2 7 を備える。

【 0 0 6 5 】

推定部 2 3 は、前回のシフト処理により取得されたシフト鍵データ 2 0 3 (第 1 シフト鍵データ) と、前回の誤り訂正処理により生成された訂正鍵データ 2 0 8 とを比較することにより得られた誤りビットの位置情報に基づいて、推定誤り率 2 0 4 を推定する。すなわち推定部 2 3 は、前回のシフト処理によって取得されたシフト鍵データ 2 0 3 の誤り率により、次に誤り訂正処理の対象にするシフト鍵データ 2 0 3 の推定誤り率 2 0 4 を推定する。

【 0 0 6 6 】

なお、ひとつ前の誤り訂正処理が失敗した場合、決定部 2 5 が、例えば使用可能な L D P C パラメータ 2 0 7 の中で、訂正能力が一番高い L D P C パラメータ 2 0 7 を、誤り訂正処理に使用する L D P C パラメータ 2 0 7 に決定してもよい。また例えば、推定部 2 3 が、最後に訂正が成功した時のシフト鍵データ 2 0 3 の誤り率により、推定誤り率 2 0 4 を推定してもよい。

【 0 0 6 7 】

以上、説明したように、第 3 実施形態の量子通信システム 1 0 0 によれば、第 1 実施形態の場合と同様に、誤り訂正処理の設定情報をより適切に決定することができる。

【 0 0 6 8 】

最後に、第 1 ~ 第 3 実施形態の送信装置 1 0 及び受信装置 2 0 のハードウェア構成の例について説明する。

【 0 0 6 9 】

[ハードウェア構成の例]

図 8 は第 1 ~ 第 3 実施形態の送信装置 1 0 及び受信装置 2 0 の主要部の構成の例を示す図である。第 1 ~ 第 3 実施形態の送信装置 1 0 及び受信装置 2 0 は、制御装置 3 0 1、主記憶装置 3 0 2、補助記憶装置 3 0 3、表示装置 3 0 4、入力装置 3 0 5、量子通信 I F (I n t e r f a c e) 3 0 6 及び古典通信 I F 3 0 7 を備える。

【 0 0 7 0 】

制御装置 3 0 1、主記憶装置 3 0 2、補助記憶装置 3 0 3、表示装置 3 0 4、入力装置 3 0 5、量子通信 I F 3 0 6 及び古典通信 I F 3 0 7 は、バス 3 1 0 を介して接続されている。

【 0 0 7 1 】

制御装置 3 0 1 は、補助記憶装置 3 0 3 から主記憶装置 3 0 2 に読み出されたプログラ

10

20

30

40

50

ムを実行する。主記憶装置302は、ROM(Read Only Memory)及びRAM(Random Access Memory)等のメモリである。補助記憶装置303は、HDD(Hard Disk Drive)及びメモリカード等である。

【0072】

表示装置304は、送信装置10及び受信装置20の状態等を表示する。入力装置305はユーザーからの入力を受け付ける。

【0073】

量子通信IF306は、量子通信路1に接続するためのインターフェースである。受信装置20の量子通信IF306は、上述の受信部21のハードウェア構成(図3参照)を含む。古典通信IF307は、古典通信路2に接続するためのインターフェースである。

【0074】

第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20は、図8のハードウェア構成を備えていれば、汎用のコンピュータ等を含む任意の装置により実現可能である。

【0075】

第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20で実行されるプログラムは、インストール可能な形式又は実行可能な形式のファイルでCD-ROM、メモリカード、CD-R、及び、DVD(Digital Versatile Disc)等のコンピュータで読み取り可能な記憶媒体に記憶されてコンピュータ・プログラム・プロダクトとして提供される。

【0076】

また第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20で実行されるプログラムを、インターネット等のネットワークに接続されたコンピュータ上に格納し、ネットワーク経由でダウンロードさせることにより提供するように構成してもよい。

【0077】

また第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20が実行するプログラムを、ダウンロードさせずにインターネット等のネットワーク経由で提供するように構成してもよい。

【0078】

また第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20で実行されるプログラムを、ROM等に予め組み込んで提供するように構成してもよい。

【0079】

第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20で実行されるプログラムは、第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20の機能構成のうち、プログラムにより実現可能な機能を含むモジュール構成となっている。

【0080】

プログラムにより実現される機能は、制御装置301が補助記憶装置303等の記憶媒体からプログラムを読み出して実行することにより、主記憶装置302にロードされる。すなわちプログラムにより実現される機能は、主記憶装置302上に生成される。

【0081】

なお第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20の機能の一部又は全部を、IC(Integrated Circuit)等のハードウェアにより実現してもよい。ICは、例えば専用の処理を実行するプロセッサである。

【0082】

また複数のプロセッサを用いて各機能を実現する場合、各プロセッサは、各機能のうち1つを実現してもよいし、各機能のうち2つ以上を実現してもよい。

【0083】

また第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20の動作形態は任意でよい。第1～第3実施形態の送信装置10及び受信装置20を、例えばネットワーク上のクラウドシステムを構成する装置として動作させてもよい。

【0084】

10

20

30

40

50

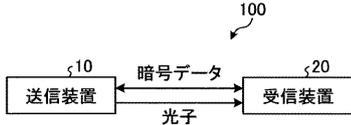
本発明のいくつかの実施形態を説明したが、これらの実施形態は、例として提示したものであり、発明の範囲を限定することは意図していない。これら新規な実施形態は、その他の様々な形態で実施されることが可能であり、発明の要旨を逸脱しない範囲で、種々の省略、置き換え、変更を行うことができる。これら実施形態やその変形は、発明の範囲や要旨に含まれるとともに、特許請求の範囲に記載された発明とその均等の範囲に含まれる。

【符号の説明】

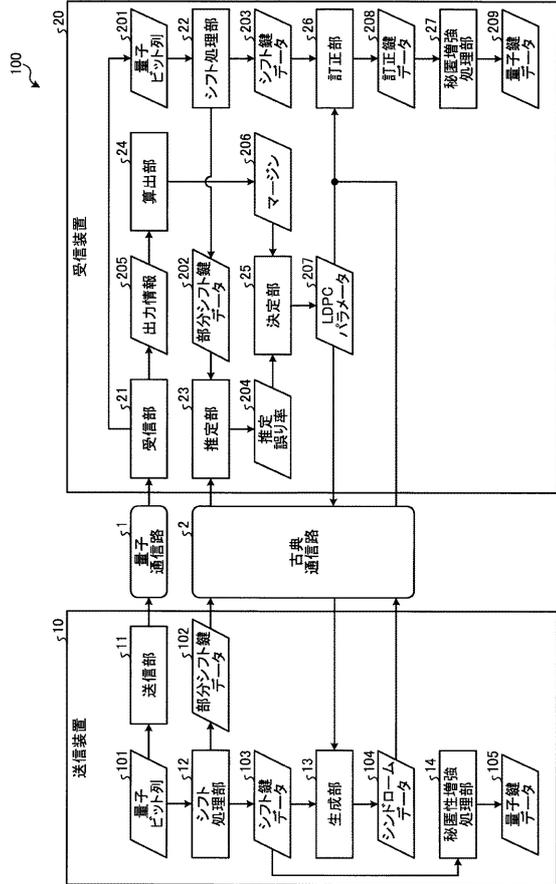
【 0 0 8 5 】

1 0	送信装置	
1 1	送信部	10
1 2	シフト処理部	
1 3	生成部	
1 4	秘匿性増強処理部	
2 0	受信装置	
2 1	受信部	
2 2	シフト処理部	
2 3	推定部	
2 4	算出部	
2 5	決定部	
2 6	訂正部	20
2 7	秘匿性増強処理部	
1 0 0	量子通信システム	
2 2 1	偏光調整器	
2 2 2	マッハツェンダ干渉計	
2 2 3	光学検出器	
2 2 4	ファイバーストレッチャー	
2 2 5	位相変調器	
2 4 1	変動量算出部	
2 4 2	マージン決定部	
3 0 1	制御装置	30
3 0 2	主記憶装置	
3 0 3	補助記憶装置	
3 0 4	表示装置	
3 0 5	入力装置	
3 0 6	量子通信 I F	
3 0 7	古典通信 I F	
3 1 0	バス	

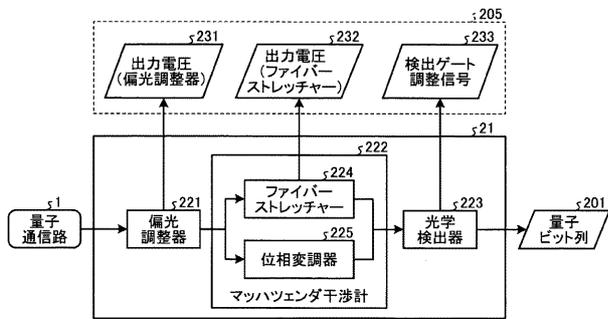
【図 1】



【図 2】



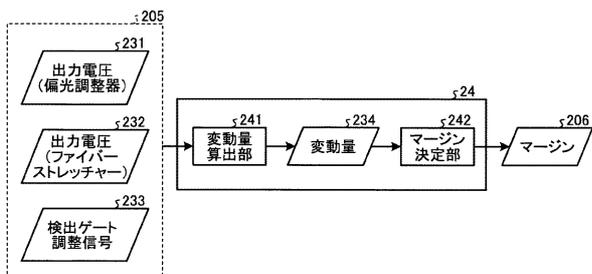
【図 3】



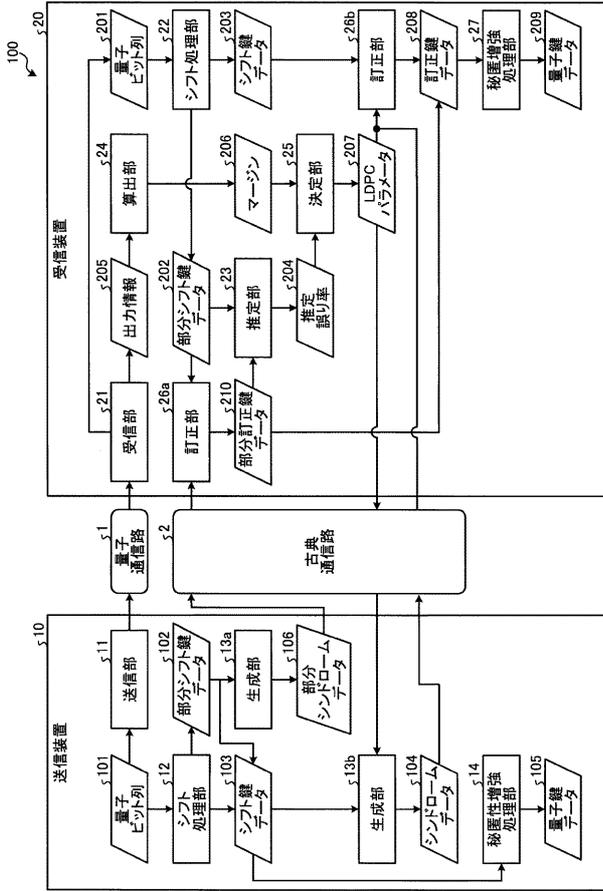
【図 5】

設定誤り率	符号化率
2.00%	0.837
2.01%	0.837
2.02%	0.836
...	...
5.00%	0.671
5.01%	0.670
...	...
8.98%	0.499
8.99%	0.498
9.00%	0.498

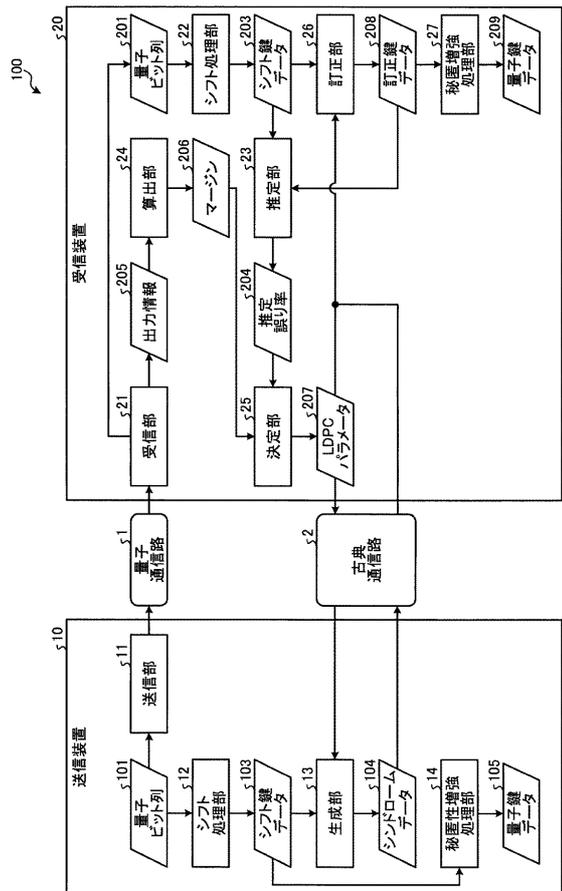
【図 4】



【図 6】



【図 7】



【図 8】



【手続補正書】

【提出日】平成29年8月30日(2017.8.30)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

送信装置から量子通信路を介して受信された量子ビット列にシフト処理を行うことにより得られた第1シフト鍵データを訂正する量子通信装置であって、

10

前記第1シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第1シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する決定部と、

前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する訂正部と、

を備える量子通信装置。

【請求項2】

前記第1シフト鍵データに含まれる第1部分シフト鍵データと、前記送信装置の前記シフト処理により得られた第2シフト鍵データに含まれる第2部分シフト鍵データとを比較することにより、前記推定誤り率を推定する推定部、

20

を更に備える請求項1に記載の量子通信装置。

【請求項3】

前記訂正部は、前記第1シフト鍵データに含まれる第1部分シフト鍵データに、前記誤り訂正処理を行うことにより、部分訂正鍵データを生成し、

前記部分訂正鍵データと、前記第1部分シフト鍵データとを比較することにより、前記推定誤り率を推定する推定部、

を更に備える請求項1に記載の量子通信装置。

【請求項4】

前回の前記シフト処理により取得された前記第1シフト鍵データと、前回の前記誤り訂正処理により生成された前記訂正鍵データとを比較することにより、前記推定誤り率を推定する推定部、

30

を更に備える請求項1に記載の量子通信装置。

【請求項5】

前記量子ビット列の受信に使用される光学系機器の出力情報に基づいて前記マージンを算出する算出部、

を更に備える請求項1に記載の量子通信装置。

【請求項6】

前記光学系機器は、偏光調整器であり、

前記算出部は、前記偏光調整器の出力電圧の変動量に基づいて前記マージンを算出する

40

請求項5に記載の量子通信装置。

【請求項7】

前記光学系機器は、ファイバーストレッチャーであり、

前記算出部は、前記ファイバーストレッチャーの出力電圧の変動量に基づいて前記マージンを算出する、

請求項5に記載の量子通信装置。

【請求項8】

前記光学系機器は、光学検出器であり、

前記算出部は、前記光学検出器の検出ゲート調整信号の変動量に基づいて前記マージンを算出する、

50

請求項 5 に記載の量子通信装置。

【請求項 9】

送信装置と、前記送信装置から量子通信路を介して受信された量子ビット列にシフト処理を行うことにより得られた第 1 シフト鍵データを訂正する受信装置とを備える量子通信システムであって、

前記受信装置は、

前記第 1 シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第 1 シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する決定部と、

前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する訂正部と、

を備える量子通信システム。

【請求項 10】

送信装置から量子通信路を介して受信された量子ビット列にシフト処理を行うことにより得られた第 1 シフト鍵データを訂正する量子通信装置の量子通信方法であって、

前記第 1 シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第 1 シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定するステップと、

前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成するステップと、

を含む量子通信方法。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0005

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0005】

実施形態の量子通信装置は、送信装置から量子通信路を介して受信された量子ビット列にシフト処理を行うことにより得られた第 1 シフト鍵データを訂正する量子通信装置であって、決定部と訂正部とを備える。決定部は、前記第 1 シフト鍵データの推定誤り率と、前記推定誤り率のマージンとから、前記第 1 シフト鍵データの誤り訂正処理の設定情報を決定する。訂正部は、前記設定情報を使用して、前記誤り訂正処理を行うことにより、訂正鍵データを生成する。

10

20

30